

Peter Mileff PhD

# Programming of Graphics

**Introduction to 2D graphics**

University of Miskolc  
Department of Information Technology

**Game scenes, object,  
management...**

# What else is needed?

- GameObject is only capable of storing animations

## A game is a complex system

- **A global management is needed for:**
  - the objects: a game is a big set of (moving) objects
  - For the world:
    - Need a complex structure for handling scenes, layers and the whole world

# The 2D world

- A “complex” game requires independently handled scenes
  - For example, in a 2D game we go in through a door and another part opens in front of us
- So we can model the 2D world, the game, with a set of scenes
- What is needed for the implementation:
  - A unit capable of storing a scene is required
  - We need a manager that brings them together

# Jelenet menedzser

- The task of the manager is to combine the scenes into one unit
  - switching, adding, deleting scenes, etc.

```
class C2DSceneManager {
    vector<C2DScene> mScenes;
    ...
public:

    void AddScene(CScene scene);
    void RemoveScene(int id);
    CScene GetScene(int id);

    ...
};
```

# The Scene class

- The objective of the scene class (C2DScene) is to make a logical unit for all the (game) objects in the scene

```
class C2DScene {
    /// Layer for objects
    CVector<C2DGraphicsLayer> mLayers;

    /// Name of the scene
    string mName;

    /// Visibility flag
    bool mVisible;

    /// Global camera for the whole scene
    CCamera2D mSceneCamera;

public:
    ...
};
```

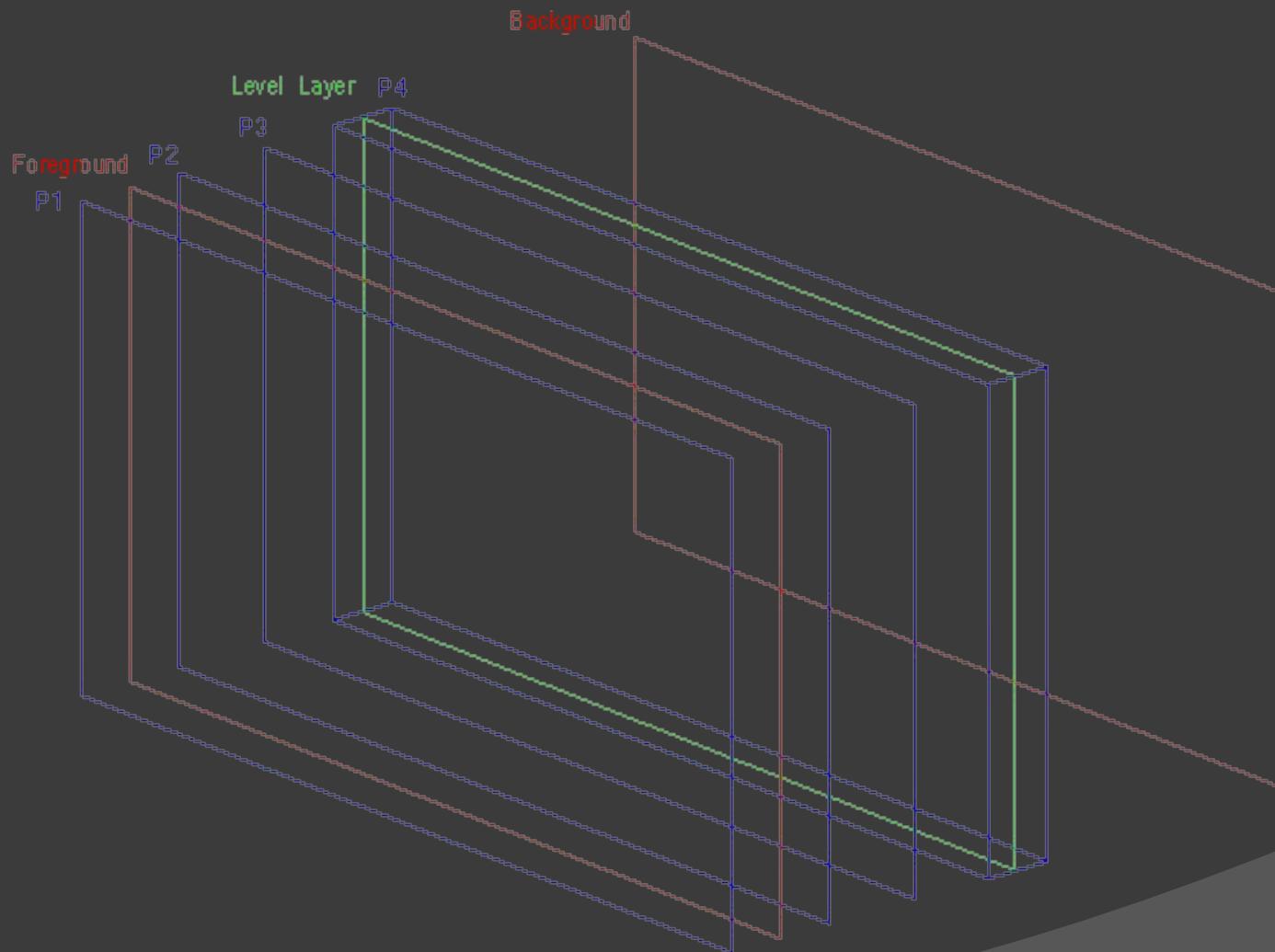
# The Scene class

- A 2D world is preferably made up of different **layers**
  - makes implementation easier
  - E.g.: 2D side scroller game
    - 1 layer: background
    - 2 layer: where the real game logic is happening
    - 3 layer: other moving elements in the foreground
- Other important attributes:
  - The scene should be named, because it is easier to refer to
  - Turn visibility on and off
    - some parts of the game can be temporarily turned off
  - Global scene camera
    - For scrolling the level (map)

# Example



# Example



# The C2DGraphicsLayer class

- It combines a specific level

```
class C2DGraphicsLayer {  
    vector<CGameObject2D> mObjectList; // Game Object List  
    vector<CTexture2D> mTextures; // Background and static textures  
    bool mVisible; // Is layer visible or not  
    bool mEnableCollision; // Enable Collision on Layer  
    CCamera2D mCamera; // Camera for the layer  
    CString mName; // Layer name  
    int mID; // Layer ID  
    C2DScene mParentScene; // Parent Scene  
  
public:  
    ...  
};
```

# The C2DGraphicsLayer class

## • THe most important data:

- The list of game objects
- The list of static, simple textures
  - Simple textures are often needed. E.g.: background
- Turn on/off visibility
- Layer camera
  - Scrolling the screen, the layer
- The name and ID of the layer
  - For easier refer to the layer
- Hold a reference to its parent
  - Only for practical reason

# **Storing the game world...**

# Storing the game world

- The game world must be stored persistently somewhere
- The best solution is the **binary** format
  - protects copyrights
  - allows fast loading
- You should also use a text-based solution for development:
  - JSON
  - XML
  - other

# An XML based example

```
<?xml version="1.0" encoding="utf-8"?>
<scene name="Platformer Demo Scene" layers="4" >
    <layer id="0" name="Sky layer">
        <texture id="0" x="0" y="0" file="2DScene/sky.pcx" />
    </layer>
    <layer id="1" name="Mountain Layer">
        <texture id="1" x="0" y="0" file="2DScene/mountain.tga" />
    </layer>
    <layer id="2" name="Ground Layer">
        <texture id="2" x="0" y="0" file="2DScene/ground.tga" />
    </layer>
    <layer id="3" name="Character layer">
        <gameobject id="777" name="Liza" collidable="1" zindex="0">
            <sprite file="gamedemo/girl/girl.ani" />
            <position x="450" y="565" />
            <direction x="1" y="0" />
            <scale x="1" y="1" />
            <speed value="0" />
            <rotate value="0" />
        </gameobject>
    </layer>
</scene>
```

# Bounding Object based rendering...

# Bounding object based rendering

- The solution is used in most two-dimensional (and 3D) games
  - Reduces drawing data using bounding objects
    - To speed up algorithms
- What is the general logic behind it?
  - It is advisable to handle any visualization task in larger units
    - E.g.: drawing, collision detection, etc
  - The bigger is a unit, the bigger performance we reach

# Bounding object based rendering

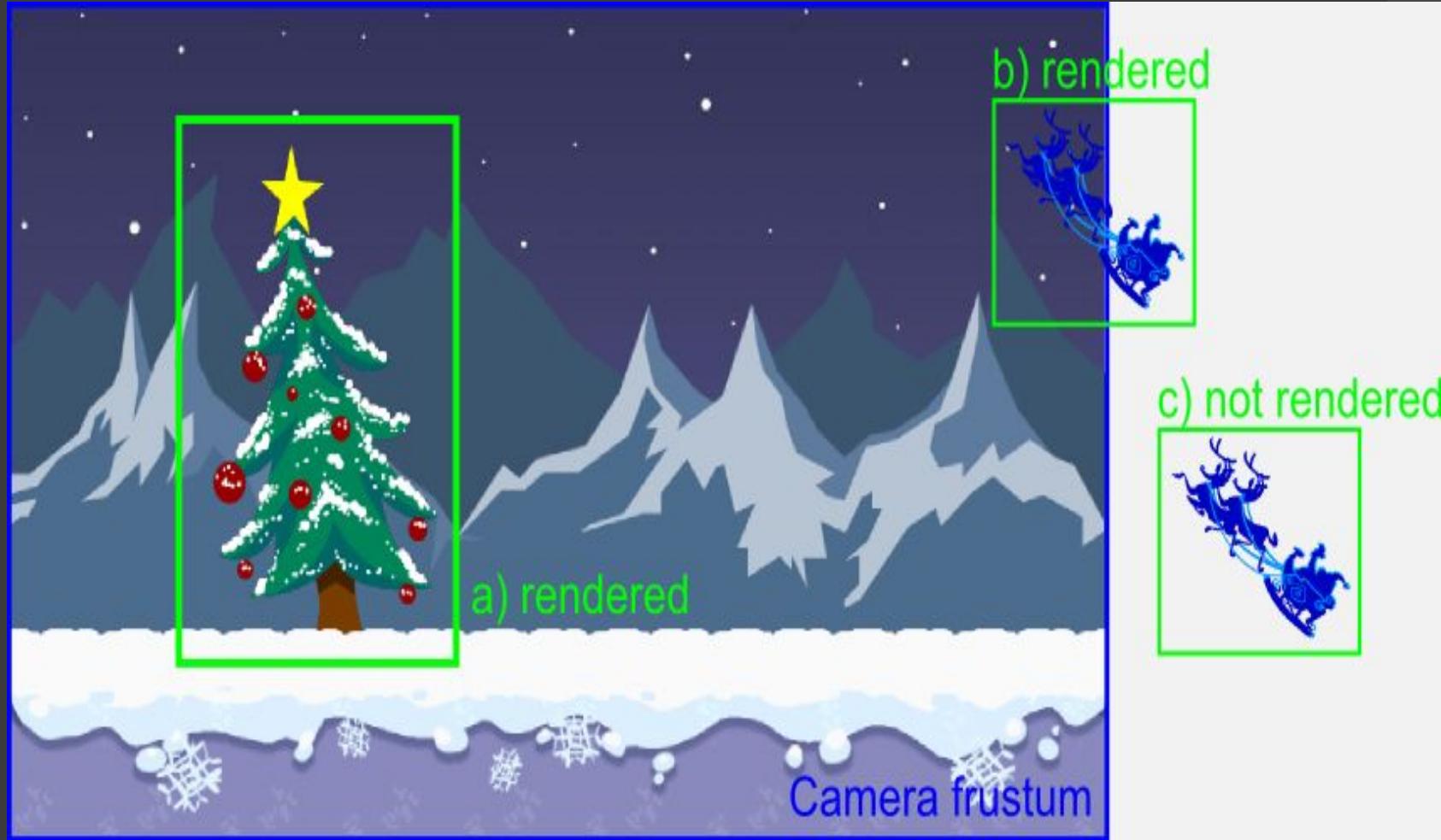
- **Bounding object technique:**

- A minimal bounding entity should be determined (or set) for every object
  - in the simplest case, it is a rectangle or a circle,
  - in more complex cases, it is given by polygons
- In practice the most common used entity in the **Bounding Box**

- **The logic of the algorithm:**

- When displaying objects:
  - before each drawing frame, we check that the bounding box of that object is in the area of the screen
  - 2D Camera frustum: {0-width, 0-height}

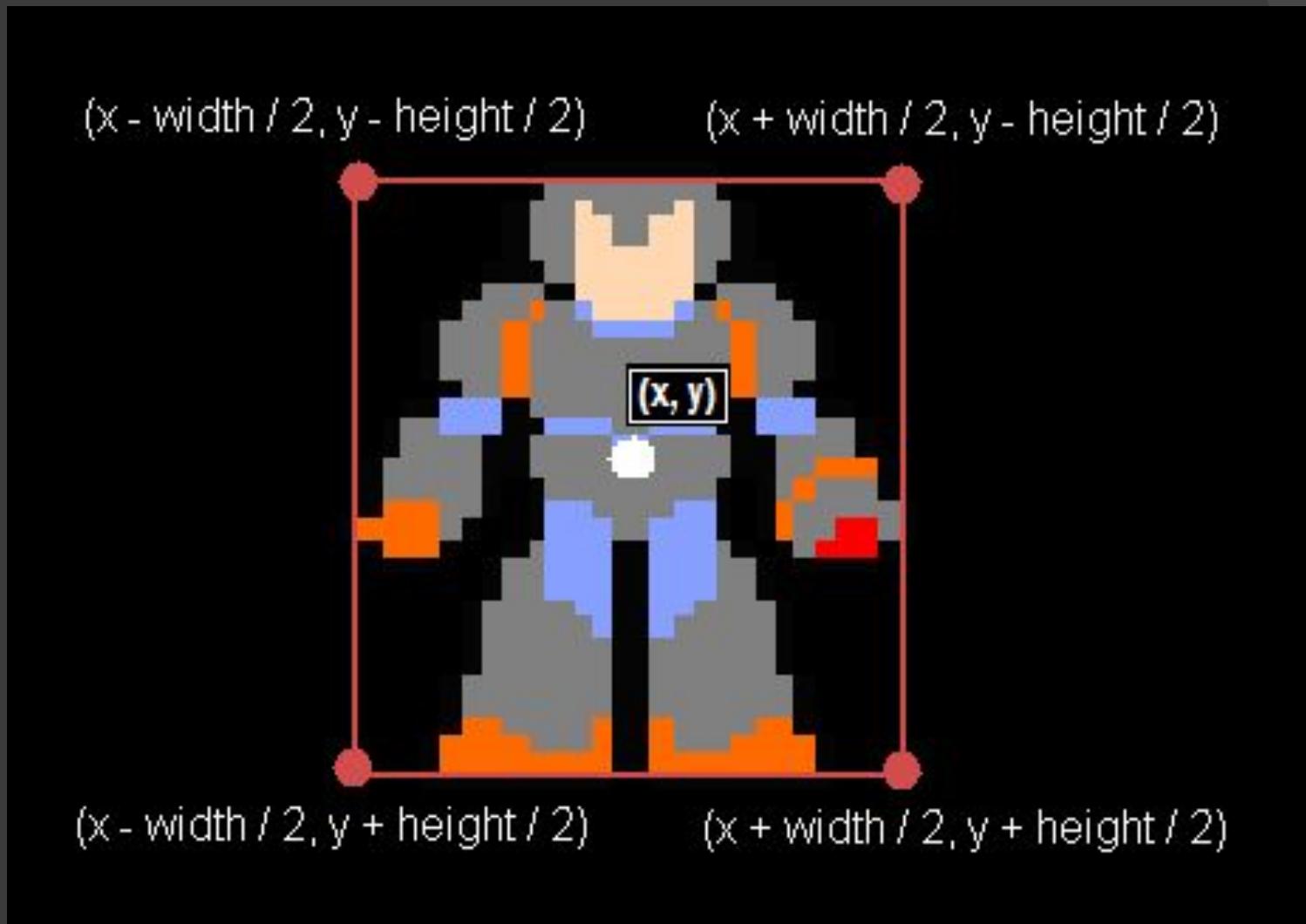
# Bounding object based rendering



# Bounding object based rendering

- **Bounding box features:**
  - Box should be an exact matching sized shape
    - Usually defined when loading Sprite
  - **Reason:** To avoid calculation errors. Example:
    - BB contains some transparent pixels on the right
    - The object is positioned so that only these pixels are inside the screen
    - This will cause the object to be rendered, even though nothing is visible
    - It goes through the graphical API pipeline, transformed, uses resources

# Minimal Bounding Box



A doboz általában megegyezik a kép szélességével és magasságával

# Bounding object based rendering

## Why box or circle?

- Because they are very simple elements
- Later calculations with them:
  - simple, low CPU resource required
    - E.g.: collision detection, rotation, scale, translate, etc
- Although they do not cover the object well, they are effective and well applied in practice

# Sample BB class

```
/// 2D Axis Aligned Bounding Box
class CBoundingBox2D {
    Vector2 minpoint;           // Box minpoint
    Vector2 maxpoint;           // Box maxpoint
    Vector2 bbPoints[4];         // bounding box points
    float boxHalfWidth;          // box half width
    float boxHalfHeight;         // box half height
    matrix4x4f tMatrix;          // Transformation matrix

public:
    ...
};
```

# Example BB class features

- In a two-dimension, a bound box can be defined by 4 points,
  - 4 corners of the box
- In order to speed up later calculations:
  - it is advisable to store the minimum and maximum points of the screen relative to the coordinate system
    - this usually means the upper left and lower right points
  - It is advisable to store half width and half height values as well

# Example BB class features

- When moving an object (shifting, rotating, stretching), the box coordinate must also be transformed
  - The matrix member variable in the class can help with this
- **Time of calculation:**
  - As the object moves, we calculate the new position/orientation of the BB as well
    - Calculation need to be done for every object in every frame

# BB based rendering

**To decide if an object can be displayed or not:**

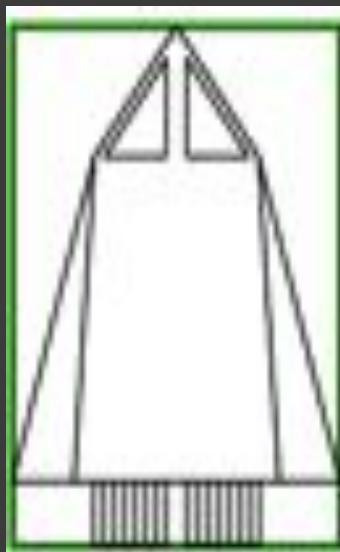
```
if (bb.maxpoint.x < 0 || bb.minpoint.x > screen_width ||
    bb.minpoint.y > screen_height || bb.maxpoint.y < 0)
{
    return false;
}
```

# Rotating the Bounding Box...

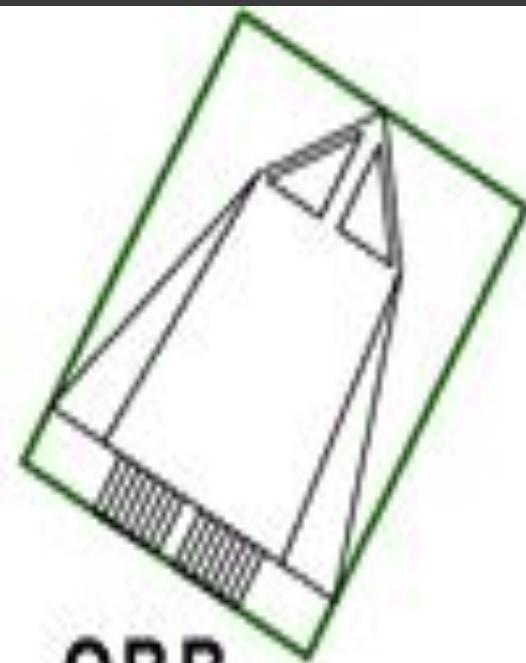
# Group of Bounding Boxes

- The box should be rotated when the object is rotating
  - The corners must be transformed manually
- **Based on this, there are two groups:**
- **Axis-Aligned Bounding Boxes (AABB):**
  - a rectangle whose edges are parallel to a coordinate axis
- **Oriented Bounding Box (OBB):**
  - a rectangle that rotates with the object being rotated

# AABB and OBB



**AABB**



**OBB**

# Bounding Box in practice

- In practice, implementing AABB is much simpler than implementing OBB
- **Significantly easier for AABB:**
  - Collision detection,
  - calculation of overlap between boxes,
  - Cut/drop objects, which are not in the screen rectangle,
  - other calculations
- **Drawback:**
  - the corner points of the box must be recalculated in every rotation
  - This results reduced accuracy at collision detection

# Bounding Box in practice

- Recalculate AABB points in three steps:
  - in rotation, we transform the corners of the box,
  - we search for the minimum and maximum points,
  - then we create the new box based on these points
- For OBB:
  - from the above points, it is enough to perform only the first step
  - The difficulty lies in determining whether two boxes overlap
    - Mathematically more complex
- The used solution always depends on the needs of the software being developed
  - In most cases, the AABB more than enough

# Rotating the Box (AABB)

- The algorithm:

- Rotate the four corners of the box
- After rotation, the box is recalculated again

```
for (int i = 0; i < 4; i++) {  
    Vector2 point(bbPoints[i].x,bbPoints[i].y);  
    m_mTransformationMatrix.rotate_x(point, angle);  
    bbPoints[i].x = point.x;  
    bbPoints[i].y = point.y;  
}  
searchMinMax();      // Search min and max points  
setUpBBPoints();     // setup AABB box
```

- A rotate\_x function rotates the points by the x axis

# Rotating the Box (AABB)

```
void searchMinMax() {  
    Vector2 min = Vector2(bbPoints[0].x, bbPoints[0].y);  
    Vector2 max = Vector2(bbPoints[0].x, bbPoints[0].y);  
  
    for (int i = 0; i < 4; i++) // loop the 4 points  
    {  
        if (bbPoints[i].x < min.x){  
            min.x = bbPoints[i].x;  
        }  
  
        if (bbPoints[i].y < min.y){  
            min.y = bbPoints[i].y;  
        }  
    }
```

# Rotating the Box (AABB)

```
if (bbPoints[i].x > max.x){  
    max.x = bbPoints[i].x;  
}  
if (bbPoints[i].y > max.y){  
    max.y = bbPoints[i].y;  
}  
}  
minpoint = min;  
maxpoint = max;  
}
```

# Rotating the Box (AABB)

```
void setUpBBPoints(){  
    // 1. point  
    bbPoints[0].x = minpoint.x;  
    bbPoints[0].y = minpoint.y;  
    // 2. point  
    bbPoints[1].x = maxpoint.x;  
    bbPoints[1].y = minpoint.y;  
    // 3. point  
    bbPoints[2].x = maxpoint.x;  
    bbPoints[2].y = maxpoint.y;  
    // 4. point  
    bbPoints[3].x = minpoint.x;  
    bbPoints[3].y = maxpoint.y;  
}
```

# 2D Collision detection...

# Ütközésvizsgálat

- An essential element of a game is the interaction of objects
  - The event when two objects collide with each other
- Collision is not only the game feature:
  - the same principles are used when, for example, moving the mouse over a menu item
- Of course, this plays a dominant role in computer games
  - the game experience is highly affected by these interactions
    - For example, in a action game, the projectile hits the enemy

# 2D collision detection in practice

## The essence of the collision detection:

- algorithmically determine that two-dimensional images of two or more objects overlap
- **The exact collision detection:** means that one pixel of an object overlaps the pixel of another object
  - This detection is compute-intensive!
- **Game developers often make fake (not exact) collisions:**
  - try to include the moved elements in some object
    - Bounding box, circle, sphere, polygon, etc
  - Performing the collision test on these objects can reduce the computational demand

# 2D collision detection in a game engine

- Collision detection time:
  - **Before** the moving the objects and the bounding box into the new position
    - Otherwise, the object stuck in the "wall" and may stick together
  - Each object must be checked with each object
- The algorithm:
  - If movement is needed, the new position of the object and the box should be calculated
  - Collision test should be performed using these values
  - If it doesn't collide, the object can have this new position,
  - otherwise we have to decide what to do with the object
    - eg. stops, explodes, etc.

# 2D collision detection sample

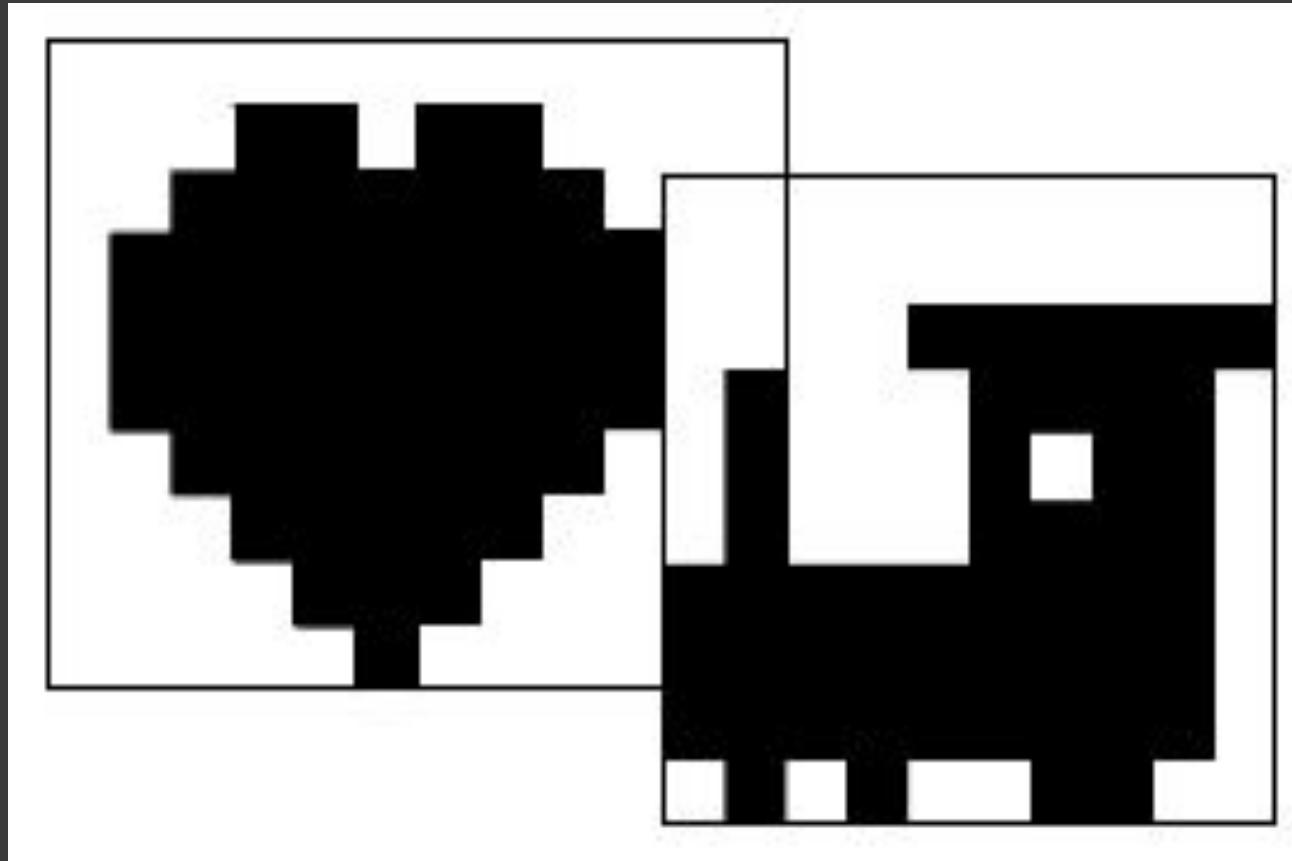
```
void checkCollisions() {  
    // check other sprite's collisions  
    spriteManager.resetCollisionsToCheck();  
    // check each sprite against other sprite objects.  
    for (Sprite spriteA : spriteManager.getCollisionsToCheck()) {  
        for (Sprite spriteB : spriteManager.getAllSprites()) {  
            if (handleCollision(spriteA, spriteB)) {  
                // The break helps optimize the collisions  
                // The break statement means one object only hits another  
                break;  
            }  
        }  
    }  
}
```

**BEFOGLALÓ DOBOZ ALAPÚ  
ÜTKÖZÉSVIZSGÁLAT...**

# Befoglaló doboz alapú ütközésvizsgálat

- Az évek során több különféle ütközésvizsgálati technika alakult ki:
  - pl. Separate Axis Theorem
- Legnépszerűbb és egyszerűbb a befoglaló doboz alapú technika
  - Általánosan: rectangular collision detection
- Lényege:
  - Az elv azonos az objektumok képernyőn való megjelenítésének vizsgálatával.
  - Amikor két objektum befoglaló doboza (vagy esetleg köre) átfedi egymást, az objektumok ütköznek.

# Befoglaló doboz alapú ütközésvizsgálat



- A befoglaló dobozok átfedéséből egyértelműen meghatározható az ütközés ténye.

# Egy lehetséges algoritmus

- A gyors ellenőrzés miatt célszerű azt érzékelni mikor nincs ütközés
  - így felesleges számításoktól kíméljük meg a CPU-t

```
bool checkCollision(CBoundingBox2D* boxObj1, CBoundingBox2D* boxObj2){  
  
    if (boxObj1->GetMaxPoint()->x < boxObj2->GetMinPoint()->x ||  
        boxObj1->GetMinPoint()->x > boxObj2->GetMaxPoint()->x){  
        // Nincs ütközés  
        return false;  
    }  
    if (boxObj1->GetMaxPoint()->y < boxObj2->GetMinPoint()->y ||  
        boxObj1->GetMinPoint()->y > boxObj2->GetMaxPoint()->y){  
        //nincs utkozes  
        return false;  
    }  
    return true;  
}
```

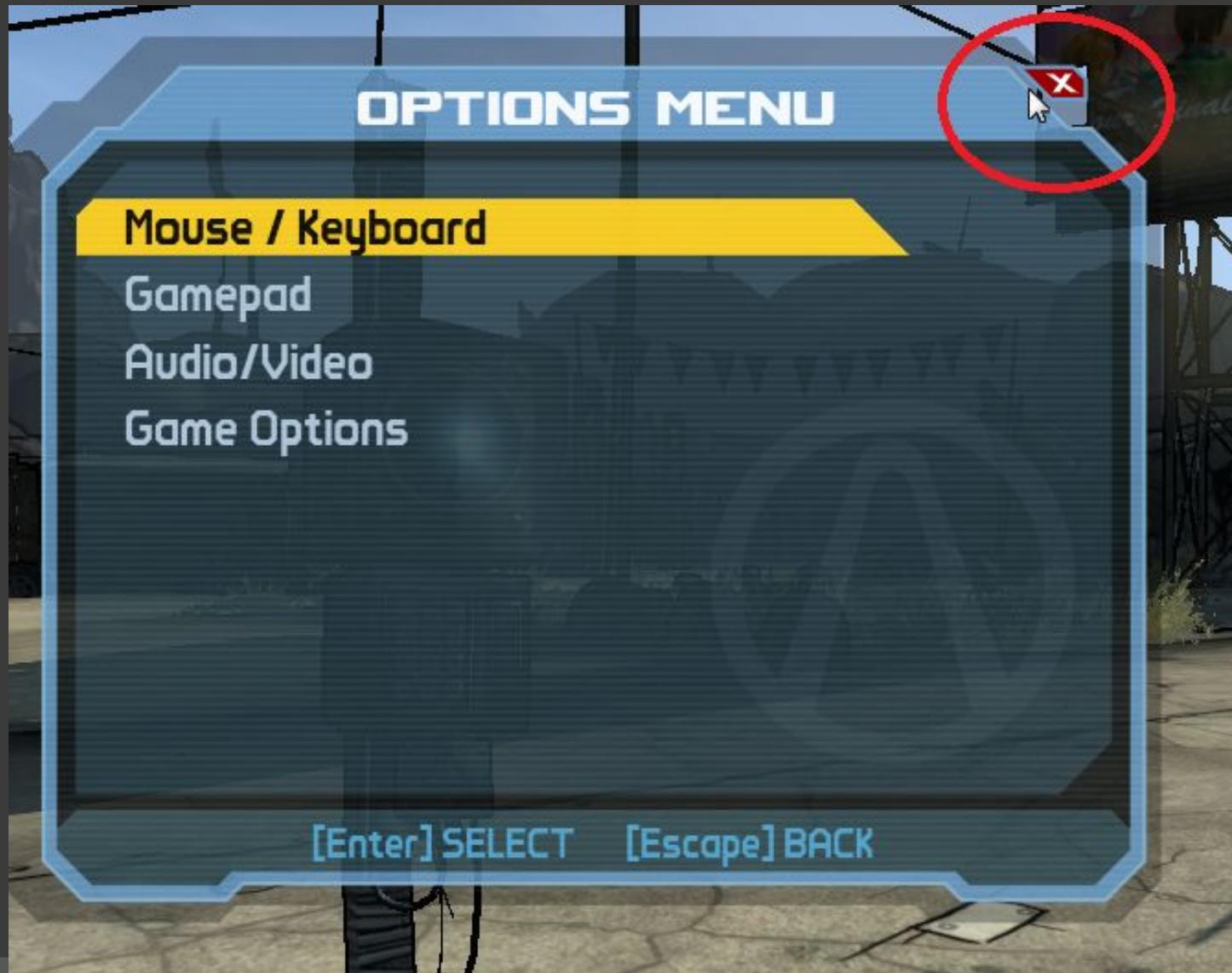
# Befoglaló doboz alapú megoldás hibái

- „Lyukas” objektumok ütközése:
  - objektumok átlátszó résszel
  - Ha valójában a lyukas részek fedik csak át egymást, úgy nem történik tényleges ütközés!
- A hiba ellenére a játékfejlesztés területén ez a megoldás terjedt el leginkább.
- Oka:
  - az egyszerűsége és a redukált számításigény
  - a legtöbb játék esetében gyors mozgás közben nem vesszük észre, hogy „nem is az objektum pixelével ütköztünk”.

# Példa ismert „hibákra”

- A mai modern játékok menürendszerére
  - pl. Borderlands - Unreal Engine, Crysis sorozat, stb
  - Szinte minden játék esetében
- Érzékelés:
  - Egy nem szabályos, például rombusz alakú gomb kiválasztása
  - Az alsó, nem valós területre mozdítva az egeret a felhasználói interakció megtörténik (a gomb kivilágít).

# Borderlands - Menü



# A hiba orvosolása

- Kialakult egy nagyon egyszerű, de könnyen megvalósítható megoldás a gyakorlatban.
- A befoglaló doboz méretét nem pixelre pontosan az objektum képére számolják ki
- Redukálják annak méretét valamilyen értékkel.

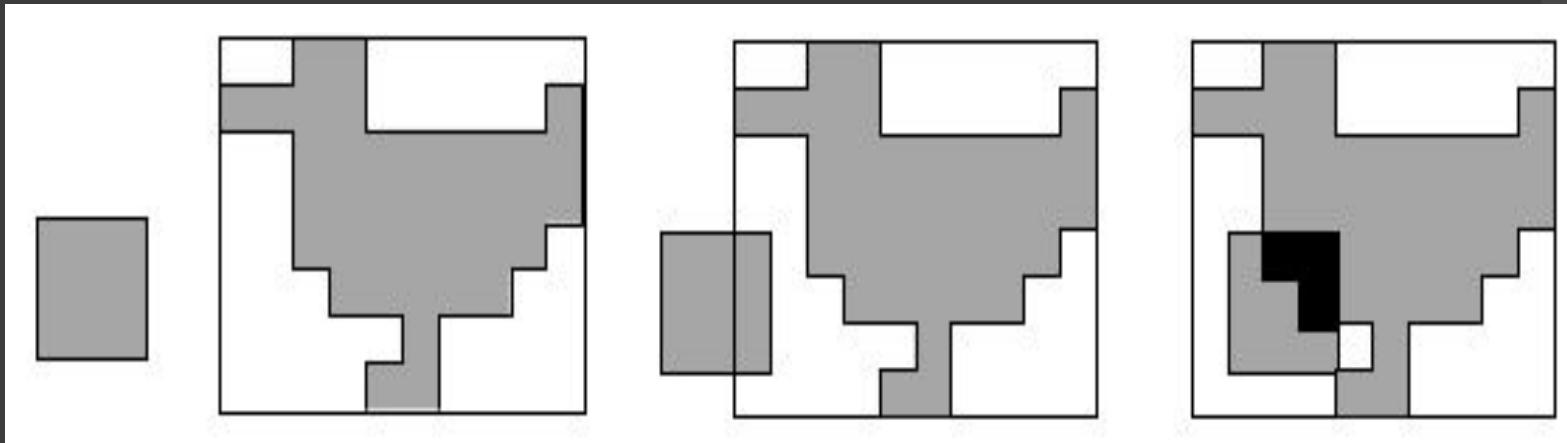
```
object->width = <ACTUAL BITMAP WIDTH>;  
object->height = <ACTUAL BITMAP HEIGHT>;  
object->col_width = object->width * 0.80;  
object->col_height = object->height * 0.80;  
object->col_x_offset = (object->width - object->col_width) / 2;  
object->col_y_offset = (object->height - object->col_height) / 2;
```

**PIXEL SZINTŰ ÜTKÖZÉSVIZSGÁLAT...**

# Pixel szintű ütközésvizsgálat

- **Elnevezés:** **per-pixel collision detection**
- Valódi, pontos ütközésvizsgálat
- minden szoftver esetében a pixel alapú megoldás lenne az ideális
- Számításigénye nagy!
- Emiatt azonban csak ott alkalmazzák, ahol erre kimondottan igény van.

# Pixel szintű ütközésvizsgálat



- **Bal oldal:** nincs ütközés
- **Jobb oldal:** valós ütközés
  - Mivel a pixelek takarják egymást, a befoglaló dobozok is
- **Középső:**
  - a „golyó” még nem hatolt be a kacsa „testébe”, viszont a mintáját tartalmazó téglalap alakú tartományba már igen
  - A befoglaló doboz vizsgálat már ütközést jelez!

# Pixel szintű ütközésvizsgálat

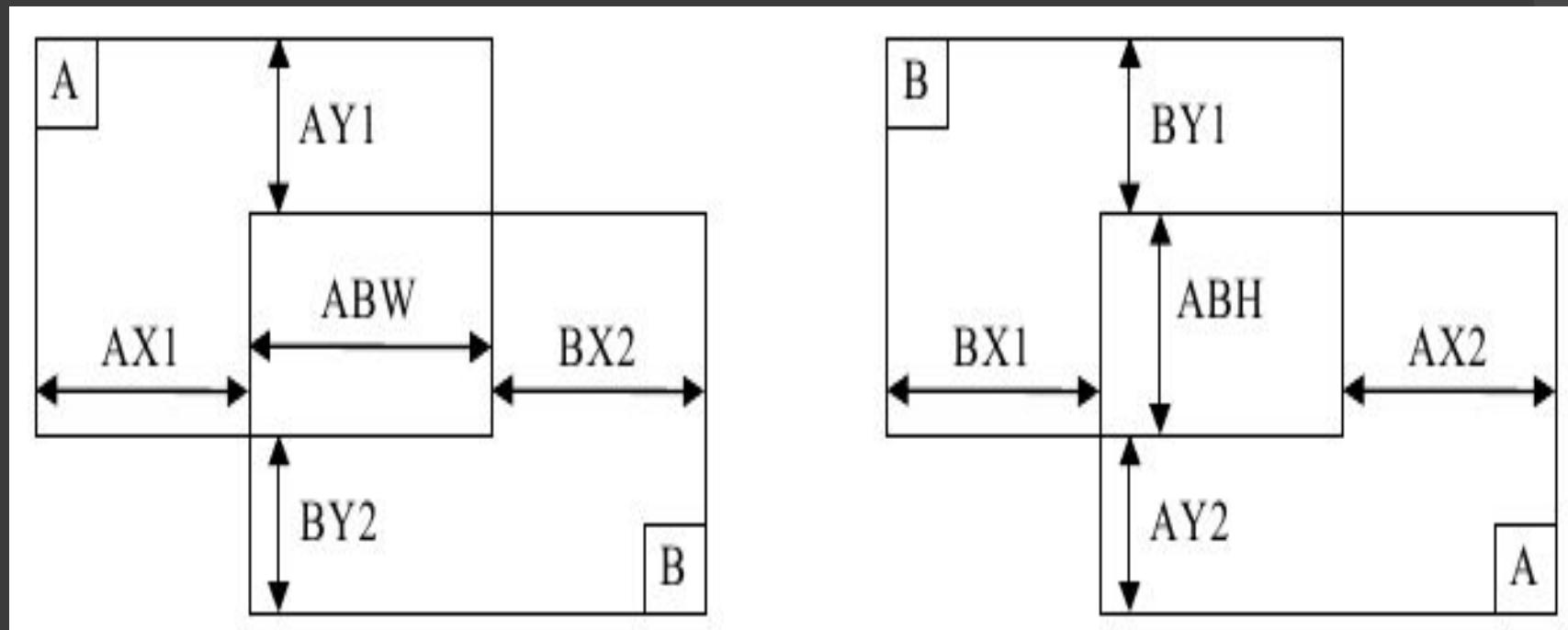


## A helyes megoldás algoritmusa:

- meg kell vizsgálni, hogy a két objektum területének vannak-e egymást fedő pontjai.
- Triviális megoldás: a két objektum minden pixelét megvizsgáljuk
  - Számításigényes, sok ciklus
- Optimális megoldás: a befoglaló doboz alapján.
  - Ha a két terület nem érintkezik, a két objektumnak nem lehet egymást fedő átlátszatlan pontja,
  - Ha egymásba lóg az objektumok doboza, meg kell vizsgálni a közös részt
  - Ehhez végig kell pásztázni annak pontjait
  - Ha találunk legalább egy olyan helyet, ahol minden két objektum átlátszatlan, akkor ütköztek.

# Pixel szintű ütközésvizsgálat

- Felhasználjuk a befoglaló dobozok által átfedett területet
- Csak ezen a területen belüli pixeleket kell átvizsgálni



# Pixel szintű ütközésvizsgálat

- **Az algoritmus:**
  - Az algoritmusnak az ABW és ABH területet kell pixelenként átvizsgálni
  - Addig míg nem talál minden objektum képi leképzésénél legalább egy darab nem átlátszó pixelt.
- Mi okozza nagy számítási igényt?
  - A dupla ciklus, ami végighalad a sprite-ok képpontjain.
  - minden pont értékét a központi memóriából le kell kérni, majd összehasonlítani egymással.
  - Kis méretű sprite-ok esetén ez nem okoz nagy gondot,
  - Nagyobb méret esetén jelentős erőforrást igényel
    - dupla ciklusba ágyazott feltételes utasítás végrehajtása minden megjelenítési frame-ben.

# Pixel szintű ütközésvizsgálat (példa)

```
for (i=0; i < over_height; i++) {  
    for (j=0; j < over_width; j++) {  
        if (pixel1 > 0) && (pixel2 > 0) return true;  
        pixel1++;  
        pixel2++;  
    }  
    pixel1 += (object1->width - over_width);  
    pixel2 += (object2->width - over_width);  
}
```

**EGYÉB KIEGÉSZÍTŐ MEGOLDÁSOK...**

# Kiegészítő megoldások

- Az irodalomban számos egyéb megoldás is kialakult
  - Általában szoftverre specifikus eljárások
- **Példa: a bitmaszk alapú pixeles ütközésvizsgálat**
- **Lényege:**
  - a megoldásnál egy fekete fehér képet készítik el az objektumnak
    - pl. pálya ahol mehet a motor
  - Ütközésvizsgálat esetén ezt a 0 és 1 értéket tartalmazó bitképet vizsgálják.
- **Előnye:**
  - bitek jelzik az ütközési területet,
  - így kevesebb helyet foglalnak el a memóriában, mintha RGBA kép lenne
    - RGBA esetén egy integer-ként tárolva egy pixelt tudunk feldolgozni, a bitmaszk alapú megvalósításnál 4 darabot

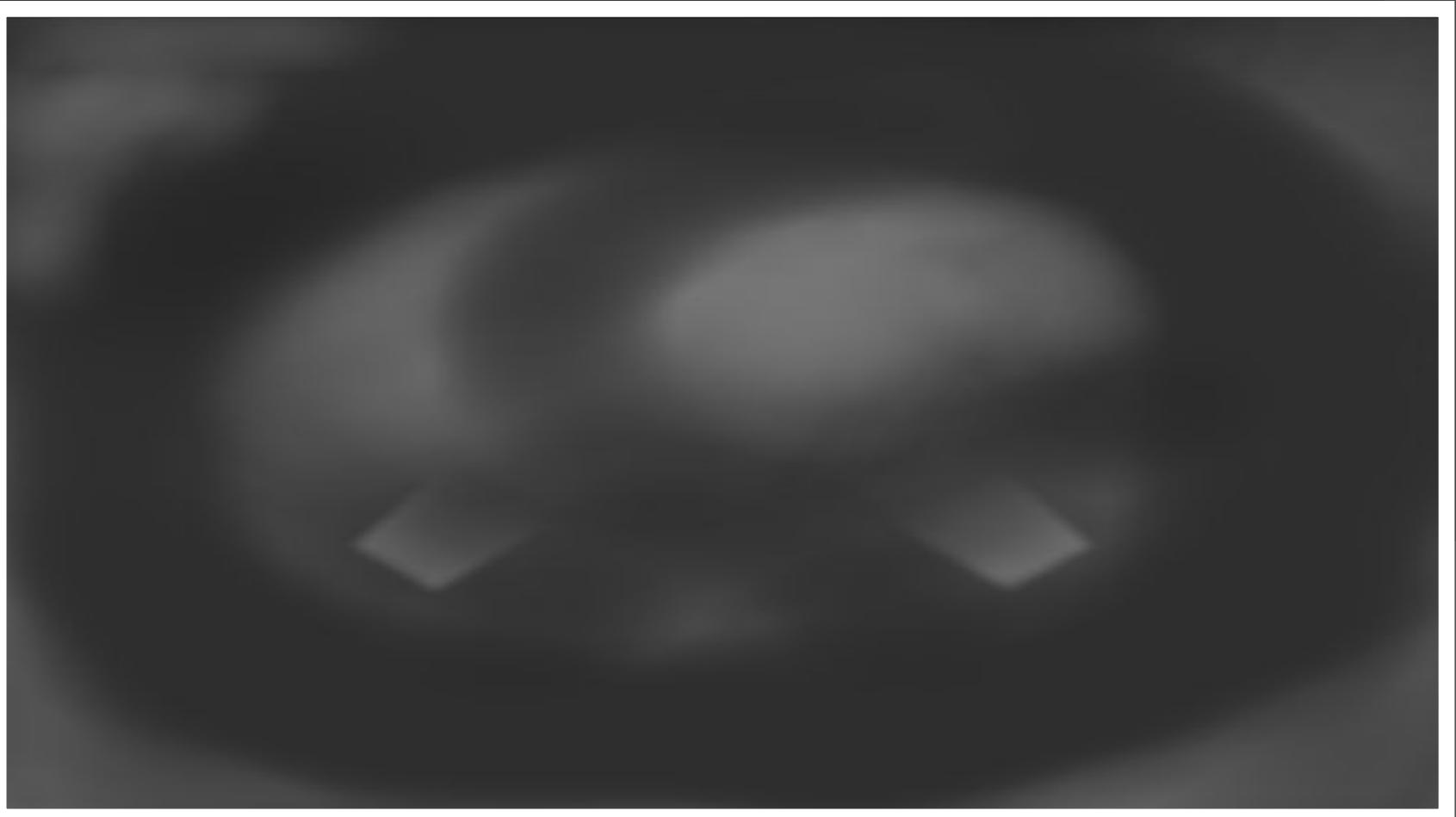
# Bitmaszk alapú ütközésvizsgálat (példa)

- Normál játéktér



# Bitmaszk alapú ütközésvizsgálat (példa)

- Objektumok mozgástere fekete fehér textúraként



# Bitmaszk alapú ütközésvizsgálat (példa)

- Mélység térkép a játéktérhez



# Bitmaszk alapú ütközésvizsgálat (példa)

- Valós játékmenet



GAME OVER